核磁共振及其成像实验

1973年,美国科学家 Paul Lauterbur 发现,把物体放置在一个稳定的磁场中,然后再加上一个不均匀的 磁场(即有梯度的磁场),再用适当的电磁波照射这一物体,这样根据物体释放出的电磁波就可以绘制成物 体某个截面的内部图像.随后,英国科学家 Peter Mansfield 又进一步验证和改进了这种方法,并发现不均匀 磁场的快速变化可以使上述方法能更快地绘制成物体内部结构图像.此外,他还证明了可以用数学方法分析 这种方法获得的数据,为利用计算机快速绘制图像奠定了基础.从此核磁共振成像得到了空前的发展.

核磁共振成像技术的最大优点是能够在对身体没有损害的前提下,快速地获得患者身体内部结构的高 精确度立体图像.利用这种技术,可以诊断以前无法诊断的疾病,特别是脑和脊髓部位的病变;可以为患者 需要手术的部位准确定位,特别是脑手术更离不开这种定位手段;可以更准确地跟踪患者体内的癌变情况, 为更好地治疗癌症奠定基础.此外,由于使用这种技术时不直接接触被诊断者的身体,因而还可以减轻患者 的痛苦.

核磁共振成像的全称是:核磁共振电子计算机断层扫描术,为了避免人们把这种技术误解为核技术,一些科学家把核磁共振成像技术的"核"字去掉,称其为"磁共振成像技术"(Magnetic Resonance Imaging),英文缩写即 MRI.磁共振成像是根据生物磁性核(如氢核)在磁场中表现的共振特性进行成像的新技术.随着磁体技术、超导技术、低温技术、电子技术和计算机技术等相关技术的不断进步,MRI技术得到了飞速发展,已成为现代医学影像领域中的重要一员.

通过本实验可以掌握 MRI 基本原理,了解几种成像参数对图像的影响.

一、实验原理

核磁共振的物理基础是原子核的自旋. 早在 1924 年, Wolfgang E. Pauli 就提出核自旋的假设,并为埃斯特曼 (I. Esterman)等人于 1930 年在实验上证实. 1932 年发现中子后,才认识到核自旋是质子自旋和中子自旋之和,只有质子数和中子数两者或其一为奇数时,核才有非零的核磁矩,正是这种磁性核才能产生核磁共振.

1. 核磁共振吸收

原子核系统在外磁场中发生能级分裂,在一定射频场作用下吸收其能量发生能级跃迁的现象,叫做核磁共振.核磁共振的条件为射频场的能量等于原子核的能级差,即

$$h v = \Delta E$$

(1)

通过简单变换可以得到核磁共振的条件也是射频场圆频率*a* 等于原子核的拉莫尔进动频率*a*, 即

$$= \omega_0 = \gamma B_z$$

M

(2)

对于核自旋量子数 *I* 不为零的磁性核,其核磁矩μ 与本征角动量 *J* 之比被定义为原子核的旋磁比γ,其 值可正可负,由核的本性决定.实验上常用一个无量纲的比例因子 *g* 代替γ,作为特定核磁矩的实验参数, 它被称为核的 *g* 因子,其二者关系为

$$\boldsymbol{\mu} = \boldsymbol{\gamma} \boldsymbol{J} = \boldsymbol{\gamma} \hbar \boldsymbol{I} = g \left(\frac{e}{2m_{\rm p}c} \hbar \right) \boldsymbol{I} = g \boldsymbol{\mu}_{\rm N} \boldsymbol{I} \tag{3}$$

式中I为核自旋矢量, m_p 为质子的质量,c为光速, $\mu_N=e\hbar/(2m_pc)$ 被定义为玻尔核磁矩或玻尔核磁子, 作为核磁矩的单位.由于质子质量比电子质量大三个数量级,故玻尔核磁子 μ_N 比电子的玻尔磁子 μ_B 小三个 数量级.

无外磁场时,核自旋为I的核处于(2I+1)度简并态.在z方向外磁场 B_z 作用下,角动量J和磁矩 μ 以圆 频率 $\omega_0 = \gamma B_z$ 绕 B_z 方向进动,J在z方向的投影 $m_t\hbar$ 有(2I+1)个分立值, m_1 称为磁量子数,此时原(2I+1)度简

并能级发生塞曼分裂,形成(2*I*+1)个分裂的磁能级 $E = -g\mu_N m_1 B_z$,相邻两能级间的能量差 $\Delta E = \gamma \hbar B_z = \hbar \omega_0$.对 *I* = 1/2 的核,如氢核、氟核和碳核,它们是核磁共振中最主要的研究对象,在磁场中仅分裂为上、下两个能级.

对于由大量 *I* =1/2 的微观磁矩组成的宏观物质,布洛赫提出用体磁化强度 *M* 来描述原子核系统被磁化的程度. *M* 定义为单位体积内 *N* 个核磁矩的矢量和,即

$$\boldsymbol{M} = \sum_{i=1}^{N} \boldsymbol{\mu}_{i} \tag{4}$$



图 1 磁矩在外磁场中的运动及能级分裂

对于 $\gamma > 0$ 的宏观体系,在磁场 B_z 中,核磁化强度 M 以圆频率 ω_0 沿上、下两个进动锥面绕 B_z 方向进动, 如图 1(a)所示,两个锥面与 B_z 的夹角分别为 θ_1 和 θ_2 , 分别相应于磁量子数 $m_1=1/2$ 和-1/2,分裂的核塞曼能 级为 E_1 和 E_2 ,如图 1(b)所示.而 $E_2 > E_1$,上、下能 级的能量差为 $\Delta E = \gamma \hbar B_z = \hbar \omega_0$,正比于外磁场 B_z 和 $g(或\gamma)$.在热平衡时各能级上的核自旋粒子数遵循玻 尔兹曼统计分布.室温时,由于 $\Delta E << kT$,上、下能级 间粒子数(布居数)之比可写成

$$\frac{N_2}{N_1} = \exp\left(-\frac{\Delta E}{kT}\right) \approx 1 - \frac{\Delta E}{kT} = 1 - \frac{\gamma \hbar B_z}{kT} < 1$$
(5)

对于γ 值最大的氢核,当 B_z=1 T 时, N₂/N₁=0.999 993,与1 非常接近,其粒子数差甚小,要比电子自旋 粒子数差小三个数量级以上,致使核磁共振的固有灵



敏度相当低,这里设总自旋粒子数 N=N1+N2.

由于热平衡时,两能级粒子数差不为零,因此 $M 在 B_z 方向的纵向分量M_2^0=M_+-M.=(N_2-N_1)\mu$ 不为零, 才能观察到核磁共振现象. 还由于 M 绕 B_z 进动的相位无规则,在 O-xy 平面上的横向分量 M_1^0 为零. 当在垂 直于 B_z 方向上再加上一个圆频率为 ω_0 的射频场 $B_1(B_1 << B_z)$ 时,自旋体系处于非平衡态,M 除绕 B_z 进动外, 还要绕 B_1 进动,也就是要绕 B_z 和 B_1 组成的合成磁场 $B = (B_z+B_1)$ 进动,并使 θ 角发生变化. 根据跃迁的选 择定则 $\Delta m_1 =\pm 1$,当 $\Delta m_1 =-1$ 时, θ 角增加,相应于核自旋体系从射频场吸收能量,使核自旋粒子由低能级跃 迁到高能级; 而 $\Delta m_1 =\pm 1$ 时, θ 角减小,相应于核自旋粒子由高能级 E_2 发射能量为 ΔE 的光量子而返回低能 级 E_1 .根据爱因斯坦辐射理论,由于 ω_0 很小,自发跃迁概率可忽略,故受激跃迁和受激发射跃迁概率 P 相 等,而 $P = B_1^2$ 成正比,因 N_1 略大于 N_2 ,所以统计的净结果是从射频场吸收能量而产生核磁共振吸收,这时 磁化强度的纵向分量 M_z 因 θ 增大而略低于平衡值 M_2^0 .同时,由于 M 绕 B_1 进动,引起一定程度的相位相干, 横向分量 M_{\perp} (由 M_x 和 M_y 组成)不再为零,如图 2 所示.显然,当 B_1 与 B_z 平行时,由于跃迁概率 P为零, 不能发生共振吸收.如 B_1 的圆频率不等于 ω_0 时,跃迁概率 P比较小,没有达到最大,也不出现共振吸收.当 射频场停止作用后,核自旋系统将自动经历弛豫过程由非平衡态恢复到平衡态.

2. 弛豫过程

弛豫过程是由于物质间相互作用产生的,普遍存在于各种宏观物质中.弛豫可以理解为粒子受到激发后, 以非辐射的方式回到基态而达到玻尔兹曼平衡的过程,高能态的核会向周围环境转移能量,使其及时地回 到低能态.自旋核周围的局部场的任何波动,只要其频率与自旋核的共振频率相当,均可引起核系统的弛豫, 弛豫因涉及到磁化强度的纵向和横向分量被分为纵向和横向弛豫过程,它们具有不同的弛豫机制.

2.1 纵向弛豫

纵向弛豫起因于自旋-晶格之间的相互作用.因为任何宏观样品均可看成 N 个小磁矩的自旋系统和它所 依附的晶格系统组成,系统之间不断发生相互作用和能量交换.在纵向弛豫过程中,自旋系统把从射频场吸 收的能量(磁能)交给周围环境(晶格),并转变为晶格的热能.经历自旋-晶格弛豫时间 t_1 后,粒子数差上升到 平衡值 n_0 的 1-1/e (≈63%),使磁化强度纵向分量 M_z 亦随之相应的增加,故 t_1 又称为纵向弛豫时间. t_1 反映 自旋系统粒子数差从非平衡态恢复到平衡态的特征时间常数, t_1 越短表明自旋-晶格相互作用越强. t_1 的大小 与核的种类、样品的状态和温度有关.对于一般液体,由于分子的布朗运动剧烈, t_1 较短;而对于固体,由 于分子热运动受到很大限制, t_1 很长,可长达几小时乃至几天.

自旋-晶格相互作用实际上是由于分子无规则热运动引起的横向局部场的波动而诱发的自旋与晶格间的 能量交换过程,只有当此局部弱磁场的频率正好等于 ω₀时才发生.引起自旋-晶格相互作用的机制有磁偶极--磁偶极相互作用、自旋-旋转相互作用、化学位移各向异性、顺磁物质弛豫及核电四极矩相互作用等,根据 弛豫速率的相加性, t₁的倒数是各种机制引起的弛豫时间倒数之和.

纵向弛豫主要表现为 Mz 的变化,当施加的射频脉冲为 90 度脉冲时,其变化规律如图 3 所示。

2.2 横向弛豫

横向弛豫源于自旋-自旋之间的相互作用,在横向弛豫过程中仅在自旋体系内部(核自旋与相邻核自旋之 间)交换能量而不与外界交换能量,故核自旋体系总能量保持不变.与纵向弛豫一样,同样可定义自旋-自旋 弛豫时间 t₂,它表征由于非平衡态进动位相相关产生的不为零的磁化强度横向分量 M₁恢复到平衡态时相位 无关(相位随机分布)所需要的特征时间,所以也称为自旋-自旋相位记忆时间.由于 t₂与磁化强度横向分量 M₁的弛豫时间有关,故也称为横向弛豫时间.自旋-自旋相互作用实质上也是一种磁相互作用.对于液体主 要来自核自旋产生的局部磁场.在液体中,由于分子剧烈的布朗运动,此局部磁场易被抵消,故 t₂值较短.对 于固体,局部磁场主要来自磁偶极-磁偶极相互作用,由于各核相对位置较固定,能量易于在核自旋间转移, 故 t₂特别短.由于 M₁由 M_x和 M_y合成,故在 x, y和 z 的三个方向上的局部磁场涨落均对 M₁的弛豫有贡献, 射频场 B₁也对 t₂有贡献,此外化学交换及扩散等慢过程都对 t₂亦有贡献.一般情况下,横向弛豫比纵向弛 豫更强,故有 $t_1 \ge t_2$, t_2 的理论处理也比 t_1 更为复杂.此外,由于z方向外磁场空间分布的不均匀性也可看成一个局部磁场,它对 t_2 的影响也不容忽视.

横向磁化 纵向磁化 100 100 95% 80 80 870 度 章 (象素强) 像素强] 60 60 63°c 40 40 37% 20 20 0 0 200 500 1000 2000 50 100 150 1500 时间(ms) 时间(ms) 图 3 纵向弛豫 M₇的变化及纵向弛豫时间 图 4 横向弛豫 Mxy 的变化及横向弛豫时间

横向弛豫主要表现为 M_{XY} 的变化,当施加的射频脉冲为 90 度脉冲时,其变化规律如图 4 所示。

3. 90°脉冲和 180°脉冲及 FID 信号

对系综施加一个适当宽度的 RF 脉冲,使磁化矢量精确旋转 90°(这样的脉冲称为 90°脉冲,同理有 180°脉冲),核的磁化矢量终止于与 *B*₀垂直的平面上,然后以角速度 *B*₀绕 *z* 方向进动.这个进动的磁化矢量在样品所在的螺旋管线圈里产生一个交变磁通量,按法拉第定律,感应出 RF 电压,这个 RF 电压在 RF 脉冲终止后很容易被检测,其实只要所施加的 RF 脉冲的载波频率等于或非常接近于质子的进动频率.

为了检测 90°脉冲后,角频率为γB₀的样品在螺旋管线圈中所感应的 RF 信号,常常把它与来自固定振荡器的频率为ω的稳定信号混频,产生频率相当低的|γB₀-ω|的拍频信号,就可以在示波器上直接观测.当然若把ω精确调整到等于γB₀,那么拍频频率为零,则输出是一个直流电压,它正比于感应信号与参考电压之间相位差的正弦.在这种模式下,RF 混频器变成了相检波器.若ω稍稍偏离共振条件,把磁化矢量旋转 90°仍然是有效的,这时的拍频信号很容易观测到.但是 RF 脉冲过后的信号并不永远保持,有三种不同的因素使之衰减:

- (1) 磁场不可能是绝对均匀,所以在样品不同部分的原子核以稍稍不同的频率进动,彼此位相失去同步,因此逐渐减少样品的净磁化强度.
- (2) 任何样品的原子核通常总是位于几种不同的分子环境,每一种环境的核进动频率都受到稍微不同量的磁偶极相互作用的扰动.就如第(1)种情形那样,其结果是逐渐地失去相位相干且引起磁化强度衰减.
- (3) 核与周围粒子之间的电磁相互作用引起了向上自旋态与向下自旋态之间态的跃迁,而这些自旋的相 干合成是旋转在 xy 平面上磁化矢量的表现形式.其结果是这些相干合成的逐渐衰减,回到磁化矢量 在 z 方向的热平衡态,因此再不能在线圈里感应信号.

这种在接收线圈里接收到的由衰减的指数调制的振荡的感应信号,称为自由感应衰减(free induction decay, FID). 图 5 示出了射频脉冲关闭后,磁化矢量 *M* 在实验室坐标 *Oxyz* 中的运动轨迹及接收线圈里接收到的自由感应衰减信号,即 FID 信号.



我们在实验仪器电脑上观察到的信号是通过混频电路实现的旋转坐标系中的 FID 信号,把高频成分ω₀ (20 MHz 左右)过滤掉了,得到的是|ω-ω₀|(0~2 kHZ)的低频信号。当射频脉冲的频率ω与质子拉莫尔进 动频率ω₀ 相等时,FID 信号就没有上下震荡,只是指数衰减信号了。这时跃迁概率最大,也就是达到了共 振状态。调到了共振频率。

4. 自旋回波

自旋回波(spin-echo)是哈恩(Erwin L. Hahn)在 1950 年最早提出的,最简单的产生自旋回波的脉冲序列为 90°-7-180°-7采样.

现在看一下自旋回波是如何产生的.考虑一个包含大量自旋(例如质子)数(例 10²³ 量级)的典型样品,把 它分为 10⁶ 个系综,每个系综仍然是由巨大数目的质子组成的,在每一个区域内,外磁场的值分布在一个很 窄的范围.每一个系综内有一确定的净磁化强度,它们都对总的磁化强度做出贡献.然而第一个 90°脉冲后, 每一个这样的磁化矢量均以稍稍不同的频率作进动,因此彼此逐渐散相.假设经过适当的时间间隔 *c*后,施 加一个较之第一个 RF 脉冲双倍宽度的 180°脉冲,经过 180°脉冲,重新继续它的进动运动.但现在各个系综 间累积的位相差全部精确反转,原先领先的现在等量地落后(相对于平均值),同时由于进动过程,系综的散 相现在逐渐逆转,再经过相等的时间间隔后,所有的系综回到同相状态,总的磁化强度达到最大值.在样品 线圈里,感应出"自旋回波"信号,回波的幅度通常小于原始的 FID,原因由于是热弛豫及扰动核磁矩进动的 局域场的随机波动的影响,使磁化强度的幅度稍有损失,这些衰减的弛豫时间正是我们希望测量的.自旋回 波方法可以消除磁场的非均匀性的影响,否则这种磁场的非均匀性会对测量造成很大的误差.如果二个脉冲

序列以不同时间间隔 τ 重复,回波的高度应按指数exp $\left(-\frac{2\tau}{t}\right)$ 变化,见图 6. 据公式

$$M(t) = M_0 \exp(-\frac{2\tau}{t_2})$$

用指数迭代法,可以测定自旋-自旋弛豫时间 t2.

使用自旋回波技术有一个必要的假设,即对某一特定的自旋,在"重聚焦"180 脉冲前后感受到的恒定磁场必定是相同的.如果因为布朗运动,在回波形成之前,自旋已经扩散到不同的磁场区域,那么通过 180°脉冲自旋将不能重聚焦.

但用上述的自旋回波脉冲序列来测量 t₂存在着采样时间较长的缺点,因为取不同的时间间隔 r 脉冲序 列要重复多次,每次重复都要等待系统恢复到热平衡状态,这段时间一般为 5t₁. 后来由 Carr, Purcell, Maiboom 和 Gill 共同提出了新的称为 CPMG 的自旋回波脉冲序列:

 $90_{\rm x}^{\circ} - \tau - 180_{\rm v}^{\circ} - 2\tau - 180_{\rm y}^{\circ} - 2\tau...$ (回波)

即在90°x脉冲之后,在1τ,3τ,5τ,…加上180°y脉冲(下标 x,y表示所加的射频脉冲的相位) 那么在2τ,4τ, 6τ,…就得到自旋回波信号,这样测 t₂的时间就可以大大缩短,当脉冲间隔τ 取得非常小时,还可以排除自 旋扩散对 t₂测量的干扰.另外,这个脉冲序列还可以克服180°y脉冲不够准确的缺点,因为偶数个π 脉冲有 补偿不准确度的功能,使误差不会积累.磁化矢量在 CPMG 序列作用下的运动情况如图7所示.



图 6 自旋回波信号的形成

简单解释如下:假设由于脉冲宽度不精确,180°,脉冲之后磁化矢量∑*M*_i转过(180°-*θ*)角,故磁化矢量达 不到 *xy* 平面,而在 *xy* 平面之上,图(a).在 2τ 时刻它们在 *y* 轴之上聚焦,*M* 与 *xy* 平面成*θ*角,图(b),所以 第一个回波的值要比真正的值略小.之后在 *xy* 平面上散开,图(c).第二个180°,脉冲使*M*_i转过(180°-*θ*)角, 正好达到 *xy* 平面,图(d).在 4τ 时刻它们在 *y* 轴上形成回波,这个回波没有因脉冲不精确而引起的误差,图 (e).第二个回波后,磁矩又重新分散开来,重复上面的过程,图(f).



图 7 180° 脉冲有误差时, CPMG 序列作用下的磁化矢量运动图

5. 硬脉冲和软脉冲

核磁共振成像的射频场系统发射出中心频率为拉莫尔频率的射频电磁波,激发样品质子群,从而发生 核磁共振效应.该电磁波并非单一频率,而是以拉莫尔频率为中心,频率具有一定宽度的频带.根据频带宽 度不同,可将射频电磁波分为硬脉冲和软脉冲.硬脉冲时间激发宽度较窄,但射频幅值较高,对应的频带较



图 8 (a)硬脉冲射频波形(时间域)

(b) 硬脉冲射频的频带范围(频域)

宽,可以激发较大范围的质子,选择性差,用在波谱分析中;软脉冲时间激发宽度较宽,但射频幅值低, 对应的频带较窄,只能激发较小进动频率范围的质子,选择性较好,用于成像中.如图8和图9所示.



6. MRI 成像

6.1 磁共振成像过程

虽然从组织的 MR 信号来形成图像是一个复杂的过程. 但 MRI 成像过程可简单地归纳如下: 首先将受检部位分成若干的薄层,这些薄层称为层面,这个过程叫选片或者选层. 每个层面又可以分为由许多被称为



图 10 选层、层面和体素

体素的小体积组成(图10).

然后对每一个体素标定一个记号,这个过程称为编码或空间定位.对某一层面施加射频脉冲后,接收该



层面的 *MR* 信号.再进行解码,得到该层面各个体素 *MR* 信号的大小,最后根据与层面各体素编码的对应关系,把体素信号的大小显示在荧光屏对应的像素上.信号大小用不同的灰度等级表示,信号大,像素亮度大,信号小,像素亮度小.这样就可以得到一幅断层 MRI 像,具体的过程如图 11 所示.

如何进行空间定位呢:信号源的位置信息由加入的 x、y、z 轴三个方向的线性梯度场确定.处在外磁场 B₀中的氢质子无论其在空间位置如何,产生的磁共振的频率都相同,如果在 B₀上叠加一个梯度场,质子的 共振频率将发生变化,由此可以确定信号源的位置,这个过程叫做空间编码,包括选层梯度磁场 G_s、频率 编码梯度磁场 G_f和相位编码梯度磁场 G_p.三者在使用时是等效的,可以互换,而且可以使用任意两个梯度场 的线性组合来实现某一定位功能,从而实现核磁共振的任意截面断层成像.

6.2 选片 层面的选择

通过线性梯度场的使用,使每一层面的磁场不同(图 12),那么施加不同频率的射频场,就有不同的层面 产生 MR 信号,那不同的层面 1、2、3 就从这个信号区分出来了.



图 17 洗层梯度场与外磁场的叠加

如图 13 所示,由于共振频率 $\omega_0 = \gamma B_0$,对于处在磁场为 1.54~1.56 T 的人体层面, 氢原子的 $\gamma = 42.6$ MHz/T,如果调节射频脉冲频率范围在 65.604 ~ 66.456 MHz,那么只有这个层面产生共振信号,因而所成 的像就是这个层面的像.



图 13 磁场与层面的对应关系

选层的厚度(即层厚)决定着图像分辨率的高低,层厚薄,分辨率会高.参见图 8 所示的层厚.而层厚取 决于二个因素:选层梯度的强度(即梯度场的斜率)和激励射频的频率范围.层厚与射频带宽成正相关,即射 频频率范围越大,能够激发的质子层厚就越厚,反之越薄.层厚与梯度场强度反相关,选层梯度场越强,梯 度斜率越大,层厚反而越薄.由于射频带宽不能轻易改变,它与其他参数是关联的.因此,临床上主要是通 过改变梯度场的强度来达到不同层厚的选择.一般对于较厚的层厚,梯度场强度小,对梯度功放的负荷小. 而对于较小层厚成像时,要求较大的梯度场,因此功放也要提供很大的功率输出,而梯度功放一般存在着 最大输出功率,因此某型号机器在使用时一般有个极限层厚,即最小层厚的限制.选择比最小层厚还薄的层 厚很容易导致梯度功放的损坏.选层的位置可以由调整射频中心频率来实现.选层梯度场要什么时刻施加 呢?要与射频场同时施加,即与 90 度脉冲和 180 度脉冲同时施加。

6.3 相位编码 y 轴定位

利用线性梯度场可以对选出的层面进行空间定位。形成 xy 矩阵. 以 3×3 的矩阵为例。在没有施加梯度 磁场时,在均匀磁场 **B**₀作用下,9个体素都以频率 ω₀ 进动,同时信号的相位也相同,都为ω₀t. 如图 14 的左



图 14 相位梯度场的作用

侧所示. 此时在 y 方向加上梯度场, 上面一行的磁场变大, 频率变大, 从而相位变大, 为(aut+0); 中间一



行磁场不变,相位不变;下面一行磁场变小,频率变小,从而相位变小,为(*ω*₀*t*-θ).相位梯度场作用时间很短,在采样之前就停止了作用,所以频率又恢复到*ω*₀而相位不同的信息保留下来,做为 y 轴的定位信息.图 12 的右侧,这样可以确定出层面 y 的位置.要注意的是每次作用的相位梯度场强弱不同,并且作用的时间

很短,见图15.

6.4 频率编码 x 方向定位

以 3×3 的矩阵为例, 在磁场 B₀作用下, 9个体素都以频率 a₀进动, 但信号强度不同, 如图 16(a)所示. 在



图 16 不同频率编码下, 各列的频率不同

x 方向加上梯度场,由于不同列的磁场不同了,那么不同列的体素进动频率就不同了,如图 16(b)所示.这样 层面矩阵的每一列频率都不一样,在采样的同时施加频率梯度场,那么这些频率就包含在所采集到的信号 中了。采集到的磁共振信号包含着频率编码的不同的频率成份及前面的 y 轴编码信息,用傅里叶变换可以 区分出不同频率信号的大小,从而确定出 x 方向的不同位置及其信号的大小.

6.5 信号采集 采样点数、采样间隔、采样时间

磁共振信号是连续的模拟信号,为了让计算机处理数据,需要把模拟信号变为数字信号.要很好的反应



图(a)是接收线圈得到的 RF 信号,为 sinc 函数,需要通过采样得到图(b)的数字信号,才能被 计算机接收;对图(b)信号进行傅里叶变换,会得到图(c)的一系列方波信号,每个方波的中间 位置是 1/Δ7_s的倍数;但是实际的模拟信号经过傅里叶变换后应该是图(d),只有一个方波信 号,因此还需要对图(c)的信号做截断处理.

图 17 信号的采集

模拟信号,采样点数要足够多.如图 17 所示,连续两个采样点之间的时间间隔称为采样间隔,用ΔT_s表示, 1/ΔT_s称为采样频率用v_s表示.对一个信号采样所需要的时间称为采样时间.采样频率要满足采样定理:如果 v_{max}是信号内最大频率,采样频率必须至少是信号最大频率的两倍,即v_s=1/ΔT_s≥2v_{max}.为了便于快速傅里 叶变换,采样点数一般为2的整数次幂,即32、64、128、256或者1024等.把采集的信号填充到层面矩阵 中形成数据空间. 图 18 中显示采集到的 MR 信号填充到数据空间,经过采样后变为数字化的数据空间叫做 K 空间.



图 18 7×7矩阵时间域内的 K 空间

磁共振成像二代仪器及实验内容

二代磁共振成像实验仪器如图1所示。



图 1 磁共振成像实验仪器

图中左侧为磁体系统(样品试管放在磁体中央);中间为显示屏;右侧从上往下依次为谱仪系统、主机、 射频单元和梯度单元。磁场由永磁铁提供,大小约为0.5T,磁场均匀性在15PPM以下,匀场范围在1cm 直径的球内。为保证磁场的稳定性,永磁铁需要恒温在32℃,程序控温表头在射频单元中显示,绿色温度 为设定温度,红色为实际温度,温差要小于0.01℃。实验样品为标准油样和芝麻,放在直径15mm的试管 中,样品在试管中的高度在1.5cm左右,不要超过1.5cm,免得超出匀场空间范围,引起伪影。

实验内容

该实验分为两部分内容,需要用两个软件。第一部分内容为磁共振成像基本参数和弛豫时间的测定, 用"核磁共振分析应用软件";第二部分内容为磁共振成像,用"核磁共振成像软件"。

第一部分内容 磁共振基本参数测量

首先在电脑 D 盘建立自己的文件夹。

磁共振成像有三个基本参数,也是系统参数:共振频率、90°脉冲和180°脉冲。还有采集信号所需要的 许多其他参数。这些参数都需要在硬脉冲序列(Q-FID)中测量和熟悉。

一、 共振频率, 90°, 180°硬脉冲的测定。选择 Q-FID (即硬脉冲序列)

根据实验原理中核磁共振的条件,找出在约 0.5 T 磁场下,样品中氢核(质子)的核磁共振频率。由于 射频线圈的尺寸以及射频功放的功率不同,所以激发样品所需的脉冲能量也不同。而脉冲能量又由脉冲幅 度和脉冲宽度来决定,因此,改变硬脉冲宽度其本质就是在改变硬脉冲能量。在脉冲序列中较为常用的是 90 度硬脉冲和 180 度硬脉冲。

实验步骤:

• 打开"核磁共振分析应用软件"后,启动"Students"用户,密码为1234;

• 单击"数据采集",会出现参数设置窗口如下;



图 2 数据采集及参数设置界面

• 在参数面板中,序列选项选择 Q-FID (即硬脉冲序列);

太.探 红.港1	5 (7.10田部。)	JL/720-5mm			采祥教	据 采祥日志			
T PRAKES	C AND THOMP I	WILLO SHIT							
序列选项	砂岩CPMG			•		模倒大值	重会名	門波波	
Æ	Q-FID Q-SE			â		0000 100	14 V 14		
SEQ CPM	A Q-CPMG						i恤 — 및 電火 — 및	◎ 〒 一 橋 戸 ◆ 緯点	
F(MHz)	Q-CPMG-PG	ISE							
01(Hz)		PMG							
0 X (1 M.)	砂岩CPMG			*					
P1(US)	900	DKG1	3						
TD	124512								
PRG 3	•								
W(ms)	1500.000	NS	128						
P2(us)	18.00				(me)				
TE(ms)	0.415				100 B				
NECH	3000				1. 1. 1. 1. 1. 1. 1. 1. 1. 1. 1. 1. 1. 1				

图 3 选择硬脉冲序列

- 设置模拟增益 RG1 为 20, 数字增益 DRG1 为 3, 前置放大增益 PRG 为 3, 射频延时 RFD 为 0.002; 参数更改之后, 要按☑标识以确认参数的更改;
- 单击 ①,进行单次采样,大约采样 10 秒钟;

■数设置 \$F 1,90 ⁻	2	2.0		0	1A I)) F									و مع	
▲ 磁体-探头J	たい。 古项 FDUMR2	0-015V-I	. 0		————————————————————————————————————	。 采拝日志										
		0 01011														
序列	B称 Q-FID			• 🐌		模最大值	1508.060			重命名	5		動皮			
01校正									▼ - 実計	「マー歯部マ	- 夜 🔽 ● 🏻	峰点				
SEQ	FID	SW(KHz)	100	-												
SF(MHz)	21	RFD(ms)	0.08	10	1,50	°										
O1(Hz)	184267.89	RG1(db)	20.	.0	1,30	0		mana and								
P1(us)	19.00	DRG1		3	1,10	0		- 7	T							
TD	1024				90 80	0		/								
PRG	2 •				70	0		1	>			~				
TW(ms)	1000.000	NS		4	40	0		/		\mathbf{N}		-				
					ne)単数 10 10 10 10 10 10 10 10 10 10							>			~	
0	0			(3)		0	1	2	3	4	5 (封闻(ns)	3	7	8	9	10

图 4 采样图像

- 单击 , 停止采样;
- 单击 , 软件将自动地寻找中心频率,即射频信号频率的主值和射频信号频率的偏移量 SF1+O1;



图 5 找到中心频率后的图像

• 在记录本上记录波形示意图及所得共振频率,并讨论。

讨论内容:

(1) 该射频信号频率是由仪器自动获得的,你知道测量原理吗?

(2)共振时的图像,实部信号和虚部信号没有上下震荡(图 5)以致于相互重叠(非共振时的信号(图 4)),是什么原因?

• 单击 → , 仪器将自动寻找 90 度和 180 度脉冲。弹出参数设置对话框(图 6);

自动寻找硬脉冲宽度	×
请输入自动寻找90度和180度脉冲宽度的参数	
起始脉冲宽度(us) 5.0	
结束脉冲宽度(us) 35.0	
累加步长(us) 1.0	
采样方式	
 ● 単次米科 ○ 累加采祥 	
确定	

图6 参数设置对话框

• 可以用默认值,单击确定采集;

软件就会自动寻找 90 度脉宽(P1)和 180 度脉宽(P2),如图 7 所示,图中应该只有一个波峰和波谷。如果有多个波峰或者没有波谷,说明搜索的范围不合适,就需要调整起始的或者结束的脉宽度(图 6 中的参数);

• 找到脉宽后,软件会自动把寻找到的 P1 和 P2 的值记录在数据库中。不过,有的仪器 P2 的值在 FID 序列中不显示出来,在 SE 序列中才显示出来。



图 7 硬脉冲找到 90 度脉宽的情况

• 在记录本上记录 90 度脉冲和 180 度脉冲的值,并讨论。

讨论内容:

(1) 90 度脉冲和 180 度脉冲的值又是由软件自动得到的,那如果让你自己测量,你会如何测?

(2) 180 度脉冲和 90 度脉冲的关系如何?

二、了解其他参数的作用和意义。继续选择 Q-FID(即硬脉冲序列)(感兴趣的同学选做)

这部分内容是让大家了解这些参数的作用和意义。实验时可以适当挑选自己感兴趣、想了解的参

数,改变这些参数的值,定性观察,看到它们的作用就可以,不必仔细记录。

1. 参数 RG1, DRG1, PRG 和 RFD 的作用和意义

探测器接受的 NMR 的信号非常的小,感应电压只有几微伏,一般很难观察到,所以我们需要通过各种 增益来放大信号。RG1,DRG1 和 PRG 是不同阶段的放大参数。RG1 是模拟增益,RG1 的增益范围为[-3,40] (实数)。RG1 的放大倍数是: $A=10^{\frac{RG1}{20}}$,其中 A 是放大倍数。DRG1 是数字信号增益,DRG1 的增益范 围为[0,7] (整数)。如果经过模拟放大后的信号为 *S*,我们在显示器上看到的信号强度为 *I*,那么它们之间 的关系是: $I=2^{DRG1-3}S$ 。如果 RG1 太大,信号就会失真;如果 DRG1 太大,信号强度会超出范围,信号强 度的范围为-65536 到+65535。PRG 是前置放大器增益,PRG 的增益范围为[0,3]。

RFD 是射频延时(0.002-0.5 范围内)。RFD 是通过延迟 90 % 协的施加时间来控制第一个采样点的采样时间的,它的作用是去除所采集到的信号中射频脉冲信号的影响;并使 FID 信号与接收机同步。它的时间作用顺序如图 8 所示。开机时刻为打开采集信号的开关(按钮),经过一段固定时间(接收机的死时间)后,接收机 Rx 从零点"0"开始接收信号。图 8 (a) 是 RFD 大于接收机的死时间,则所接收到的信号有脉冲信号的影响,叫做零荡信号。图 8 (b) 是 RFD 小于接收机的死时间,则所接收到的信号没有 RF 射频脉冲信号的影响了(但 RFD 也不能太小,否则采集到的信号起点就已经衰减了。同步最好。);



2. 了解参数 TD, SW 和 NS 及 TW 的作用和意义(感兴趣的同学选做)

信号采样点数 TD

TD 是脉冲序列的采样点数,尽可能的将 TD 设为以 2 为底的幂函数,例如: 256,512,1024 等。 接收机带宽 SW

SW 是信号采样时,接收机接收的信号频率范围,俗称接收机带宽,是以中心频率为中心的。假设中心频率为 a,SW 为 b,则接收机接收信号的频率范围是[a-0.5b, a+0.5b]。此外,SW 还是信号的采样频率,在非过采样条件下,如果 SW 为 100 KHz,那么仪器将每隔 10 微秒采集一次信号。值得注意的是,在大多数实验中,最好 SW 不要小于 100 KHz,如果 SW 太小则有可能丢掉部分该样品中的有效信号。在设置该参

数时,请根据样品实际衰减的快慢来调节 SW 值。通常情况下,设置 SW 为 100 KHz。如果发现信号弛豫速 度很快(比如:固体样品),则应该增大 SW 为 200 KHz。

重复采样次数 NS

NS 是仪器进行重复采样的采样次数,每次的采样过程都是独立的,通常情况下,重复采样次数应该不 少于 4 次。NS 越大,则采样信号的信噪比会越高($SNR \propto \sqrt{NS}$),当然需要进行采样的时间也会越长。 NS 的大小应该根据样品信号本身的强弱来做出判断。

等待时间 TW(Time of Wait),也叫脉冲序列重复时间(TR)(Time of Repeat)

加入射频脉冲的时候,样品中的¹H 核吸收能量;当射频脉冲撤销的时候,样品中的¹H 核释放能量。 需要等待一段时间,样品才能恢复到原始状态。TW 是重复采样等待时间,具体的说是前一次采样结束到后 一次采样开始的这段时间。不同的样品等待的时间是不同的,这是和他们释放能量的速度相关(纵向弛豫 时间 *T*₁)。当然我们可以设置一个很长的时间,这样可以适应于任何样品,但是这会浪费很长的时间。所以 设置一个恰当的时间可以提高工作效率。TW 的值一般大于 5 倍的*T*₁。

三、 自旋回波(Spin Echo)的观测,学习 SE 的产生原理。选择"Q-SE"序列

FID 实验虽然在设置系统参数时很有效,但是 FID 实验本身有一定的缺陷。它的主要缺陷在于:通过 FID 序列采样到的信号,不但会随样品的横向弛豫迅速衰减,而且还要受到磁场不均匀性的影响。而对样品 成像需要一系列的步骤,需要一定时间;也需要消除磁场不均匀性的影响。因此,一种可以排除磁场均匀 性干扰而且可以控制信号强度衰减时间的脉冲序列将更为实用。SE 序列正是具有排除磁场均匀性干扰这一 性质的脉冲序列。如果在 90 度脉冲后面再加一个 180 度脉冲,就可以产生自旋回波,叫做硬脉冲回波序列。 脉冲序列参数介绍:硬脉冲回波序列的脉冲时序如图 9 所示。



图9硬脉冲回波序列

P1	更脉冲 90 度脉宽					
DL1	时延,90度脉宽结束到下一个180度脉宽开始的时间间隔					
P2						
ACQ	采样时间,由采样点数 TD 和采样频率 SW 决定。ACQ=TD/SW。					

时延 DL1

DL1 是指 90 度脉冲与相邻 180 度脉冲之间的时间间隔。

改变 DL1 值可能会影响到 SE 信号的形状,这往往是由于样品内部分子间发生的自扩散和分子交换所 引起的。若需要减小分子自扩散对信号的影响,则应该选择比较小的 DL1 值;若需要增大分子自扩散对信 号的影响,则应该选择比较大的 DL1 值。通常在测量标准油样时,我们会选择 DL1 值在 0.3~0.5 秒之间以 减小分子自扩散对信号的影响。

回波时间 TE(Time of Echo)

回波产生的时间为 TE(Time of Echo),称为回波时间, TE = 2DL1+P2。

产生并观测自旋回波

• 选择"Q-SE"序列。对于标准油样,参数可如下表设置。

注意在硬脉冲回波实验中,TD值为只读项,软件自动计算;

		-
参数	数值	•
SW	100 KHz	•
RFD	0.08 µs	•
TW	1500 ms	•
RG1	20	
DRG1	3	
PRG	2	Ŧ
NS	4	1
TE	10 ms	

单击 🔁 进行重复采样;

注意各个增益的选取,使得信号幅度大小合适;

观察回波波形,把波形示意图画在记录本上。分别记录不同回波时间 TE 为 5 ms, 20 ms, 40 ms 下的 ACQ 时间,并确认 ACQ =TD/SW;

 改变回波时间 TE 为 5 ms, 10 ms, 20 ms, 30 ms, 40ms 等其他值,记录各个回 波时间下,回波信号膜值的幅度;得出回波信号强度与回波时间的定性关系并解释。

四、 横向弛豫时间 T_2 的测量,选择 Q-CPMG 序列

CPMG 序列是用来测量样品横向弛豫时间的重要手段之一。该序列是在施加一个 90 度射频脉冲后又施 加了很多个 180 度射频脉冲。每施加一个 180 度射频脉冲都会延缓由于磁场不均匀而导致的信号衰减,并 且可以在信号的回波峰点处采样到不受磁场均匀性影响的数据。因此,这样的信号采样过程只反映样品的 特性而不受磁场均匀性的干扰。所得到的信号往往是符合多条指数曲线叠加规律的一条曲线,是样品中不 同的横向弛豫过程的综合反应,可以得出相应的几个不同的 *T*₂ 值。要求出这些 *T*₂ 值,需要选择不同迭代算 法,我们就利用仪器软件中自带的反演算法算出。并通过"数据查询"得到各个回波峰值信号,保存该数 据,回去自己用 origin 拟合,得出 T2,与计算机给出的 T2 值做比较。

脉冲序列参数

CPMG 序列的脉冲时序如图 10 所示。



图 10 硬脉冲 CPMG 序列

P1	硬脉冲 90 度脉宽					
DL1	时延,90度脉宽结束到180度脉宽开始的时间,180度脉冲结					
	束到下一个 180 度开始为 2*DL1					
P2	硬脉冲 180 度脉宽					
NECH	180度射频脉冲个数					
Peaks parity	参与反演的采样点:奇数、偶数以及全部。一般选择全部参与					
	反演。					

回波个数 NECH

回波个数是指信号采样得到的回波数量,也是用户施加 180 度脉冲的个数。通常情况下,你需要设置 足够大的回波个数使信号完全弛豫。NECH 既不能太小,这样会丢失样品中的有效信息; NECH 又不能太 大,这样不仅降低实验效率还会降低采样信号的信噪比。理论上,NECH 应该是使样品完全弛豫的最小回 波数。在进行标准油样实验时,通常情况下我们选择 1000~2000 个回波。

实验步骤:

- 选择 Q-CPMG 序列
- 参考下面标准油样的合理参数设置参数。

.

•

输入合适的 RG1, DRG1 和 DRG1, 使信号起点处不饱和;

参数	数值
SW	100 KHz
RFD	0.08 µs
TW	1500 ms
RG1	20
DRG1	3
PRG	1
NS	4
TE	0.4 ms
NECH	2000

 这里两个参数 TE 和 NECH 非常重要,与样品的 T2 相关;选择合适的值,可以 多试几个值,使曲线指数衰减并且完全弛豫;

- 单击 🖸 进行重复采样;
- 采样结束后,数据自动保存;
- 在记录本上画出指数衰减信号示意图,并记录相应的 TE 和 NECH 值;
- 单击
 进行反演,设置合适的反演参数(图 11),可以采用默认值;

19

设置反演参数						4	23
基底采样数据	f						
□ 是否	CL反演						
		选择组分数多维	盼	•			
选取数据数量	200	数据选取方式	式抽样方式		•		
删除数据数量	0	濾波档	Ż 3 ▼				
弛豫时间最小值(ms)	0.01	弛豫时间点数量	100				
弛豫时间最大值(ms)	10000.00	显示值极限(a.u.)	0.00				
反演方法	SIRT -	迭代次数	10000				
				确定	取消]	

图 11 反演参数框

反演结果如图 12 所示;





13. 查看"反演峰面积",峰顶的位置即是 T2 值。输出并保存峰值点数据,以便自己拟合数据。

14. 通过"数据查询"得到各个回波峰值信号,保存该数据,回去自己用 origin 拟合,得出 T2,与计算机 给出的 T2 值做比较。

注意 选取合适的回波时间 TE 和回波个数 NECH, 使信号衰减快慢合适,并使信号完全弛豫。

讨论:

(1) 反演曲线的物理意义是什么?

(2) 为什么有不同的弛豫时间?

五、 纵向弛豫时间 T₁的测量,选择 Q-IR 序列

样品由受激发状态到恢复平衡状态的过程,称为样品的纵向弛豫,也称作自旋-晶格弛豫,其弛豫的快 慢用纵向弛豫时间 *T*₁来表征。我们利用反转恢复(Inversion Recovery, IR)序列来测量样品的纵向弛豫时间。 首先介绍 IR 序列的脉冲参数;其次给出进行 *T*₁测量的实验步骤。

IR 序列由反转脉冲(180 度脉冲)和读出脉冲(90 度脉冲)两部分组成,具体的 IR 序列脉冲时序如图 13 所



反转时间数目 NTI

NTI 来描述纵向弛豫曲线所需要的数据点数,也是 DL1 值的个数。NTI 一般应该不小于 20,并可根据 弛豫曲线的平滑程度来调节 DL1 值。若弛豫曲线不够平滑应适当增大 NTI 值,但该参数不宜过大(小于 50), 否则会花费相当长的实验时间。

时延 DL1

DL1 是指反转脉冲与读出脉冲之间的时间间隔,即 180 度脉冲与 90 度脉冲之间的时间间隔。为了测量 T1,我们需要反复进行 IR 实验,并且每次实验都需要使用不同的 DL1 值。而每改变一次 DL1,将得到一 个信号的最大幅值。我们利用不同 DL1 得到的幅值来描述样品的纵向弛豫曲线,其形状由样品的 *T*₁ 值所决 定。为了准确描述样品的纵向弛豫曲线,DL1 的变化范围应该从接近零值的位置一直到使纵向磁化矢量完 全弛豫的 DL1 值。在实验中可以通过软件自动设置 DL1 值。操作步骤如下:

(1) 在参数设置界面中单击 设置DL1

(2) 在弹出的对话框中单击 自动设置DL1值

(3) 此时软件会根据对数布点,自动设置 DL1 值。

设置DL1							
	砌设宜011值						
序号	DL1(ms)						
1	0.200						
2	0.372						
3	0.693						
4	1.290						
5	2.402						
6	4.472						
7	8.326						
8	15.499						
9	28.854						
10	53.716						
11	100.000						
	唐 安						
确定							

参数	数值			
TD	1024			
SW	100 KHz			
RFD	0.08 µs			
TW	3000 ms			
RG1	20			
DRG1	3			
PRG	2			
NS	4			
NTI	20			
DL1	自动设置			

图14 设置DL1

示。

其中 DL1 值,也可以手动输入,在如图 14 所示的界面中,手工输入合适的 DL1 值。

注意: 自动设置 DL1 值中, DL1 的最大值为 TW, 在设置时,可以适当增加 TW 值, 使信号完全恢复, 例如在油样中, 最大的 DL1 可以设置为 3000 ms-5000 ms。

实验步骤:

- 选择 Q-IR 序列;
- 参考上方表格设置参数;设置好 DL1;
- 单击 😳 开始采样,采样会自动停止;
- 采样结束后,采样结果如图 15 所示,数据自动保存到数据库;注意数据一定要饱和。



图 15 IR 序列采样结果

- 单击反演 / 按钮,设置合理的反演参数;
- 反演结果如图 16 所示;



图 16 IR 反演结果

- 在记录本上画出 IR 序列采样结果曲线示意图及重要参数 DL1 和 TW 及 T₁测量结果;
- 通过"数据查询"得到各个 DL1 下的信号强度,保存该数据,回去自己用 origin 拟合,得出 T1,与计算机给出的 T1 值做比较。

讨论:

(1) 测量 T_1 的原理和方法是怎样的?

(2) 设置不同的 DL1 值的目的是什么?

第二部分实验内容 自旋回波序列成像

关闭"分析软件",打开"成像软件"。软件界面如图 17 所示。注意仪器只允许打开一个软件。 注意 在软件采样期间不要点击与文件打开、保存等文件处理相关的按钮或操作指令。出于保护仪器的考虑, 如果在采样期间用户进行文件相关操作,如打开新的脉冲序列文件等,那么软件会自动释放所有资源并关闭。

磁共振成像有不同的脉冲序列成像。自旋回波序列成像是最基本的成像序列,其他各种成像序列都是 基于这一序列的发展。自旋回波序列成像首先需要调节三个基本参数:共振频率;匀场调节;确定软脉冲 的 90 度脉冲和 180 脉冲的值。其次需要设定图像参数,比如视野大小、层面数目、层面厚度、选层层面等。

一、调节三个基本参数(共振频率、90°、180°脉冲)



我们选择多层面自旋回波成像方法。放入标准油样。成像具体调节方法如下:

图 17 成像软件主界面

单击 CONFIG SYSTEM. (菜单栏的第七行按钮); 出现图 18 的 System Configuration 参数调节界面;

Image: Solution of the second state of the	System configuration						
SYSTEM_TYPE 0 SF01 22.307181 SF01 200 SF01 22.307181 SF01 22.307181 SF01 22.307181 SF01 22.307181 SF01 22.307181 SF01 22.307181 SF01 23.307181 SF01 23.307181 SF01 23.307181 SF01 SF01 SF01 SF01 Auto Center Frequency GS GS STOP SCAN STOP					Key	Value	^
SF01 23.307181 Gx0FFSET.1# 100 Gx0FFSET.2# 200 Gx0FFSET.2# 200 Gx0FFSET.2# 200 Gx0FFSET.2# 200 Gx0FFSET.2# 200 Gx0FFSET.3# 20 Gx0FFSET.3# 20 Gx0FFSET.3# 20 Gx0FFSET.3# 20 Gx0FFSET.3# 20 Gx0FFSET.3# 20 Gx0FFSET.4# 240 Gx0FFSET.3# 20 Gx0FFSET.4# 20 Max_GAX 286 Max_GAX 286 Max_GAY 280 Max_GAY 280 Max_GAY 280 Max_GAY 280 Max_GAY 280 Max_GAY 280 Max_GAY 200 Gx01FeV:4# 100 Gx01FeV:4# 100 Gx01FeV:4# 100 Gx01FeV:4# 100 Gx01FeV:4# 100 Gx					SYSTEM_TYPE	0	
0 GOOFSET.18 00 GOOFSET.18 0 GOOFSET.18 0 GOOFSET.28 80 GOOFSET.28 0 GOOFSET.28 0 GOOFSET.28 0 GOOFSET.38 0 GOOFSET.38 0 GOOFSET.38 0 GOOFSET.38 0 GOOFSET.44 0 GOOFSET.48 0 GOOFSET.44 0 GOOFSET.48 0 GOOFSET.44 0 GOOFSET.48 0 GOOFSET.44 0 GOOFSET.44 0 GOOFSET.44 0 GOOFSET.44 0 GOOFSET.44 0 GOOFSET.44 0 GOOFSET.44 0 GOOTSOUF.00.48 00 SOUT_FOU.44 00 GOOTSOUF.00.48 00 SOUT_FOU.44 00 GOOTSOUF.00.48 00 SOUT_FOU.44 <					SF01	23.307181	
Auto Center Frequency GS STOP SCAN STOP					GXOFFSET-1#	-100	
0					GYOFFSET-1#	0	
0 Bit State Frequency					GZOFFSET-1#	200	
0 GVOFFSET-2# 0 G2OFFSET-2# 240 G2OFFSET-3# 240 GYOFFSET-3# 0 G2OFFSET-3# 0 G2OFFSET-3# 20 G2OFFSET-3# 20 G2OFFSET-4# 0 G2OFFSET-4# 0 G2OFFSET-4# 20 MAX_G2 360 SCOUT_FOV-3# 100 G2OFFSET-4# 100 SCOUT_FOV-3# 100 SCOUT_FOV-3# 100 G2OFTSET-4# 0 G2OFFSET-4# 0 G2OFFSET-4# 0 G2OFFSET-4# 20 MAX_G2 360 SCOUT_FOV-3# 100 SCOUT_FOV-3# 100 SCOUT_FOV-3# 100 SCOUT_FOV-3# 100 SCOUT_FOV-3# 100 SCOUT_FOV-3# 100 GX0ffset-2048-2047) 0 G20ffset-2048-2047) 0 G20ffset-2048-2047) 0 G20ff					GXOFFSET-2#	-80	
0 G20FFSET-3# 200 Gx0FFSET-3# 0 G20FFSET-3# 20 Gx0FFSET-3# 0 G20FFSET-3# 20 Gx0FFSET-3# 0 G20FFSET-3# 20 Gx0FFSET-3# 0 G20FFSET-4# 240 Gx0FFSET-4# 20 Gx0FFSET-4# 20 Gx0FFSET-4# 0 G20FFSET-4# 20 Max_Gx2 280 Max_G2 380 SCOUT_F0V-3# 100 SCOUT_F0V-3# 100 SCOUT_F0V-3# 100 SCOUT_F0V-3# 100 SCOUT_F0V-3# 100 SCOUT_F0V-4# 100 Gx0Ifset-2048-2047: 0 Market SCOUT_F0V-4# Gx0Ifset-2048-2047: 0 Market Scout_F0V-4# Gx0Ifset-2048-2047: 0 Market<					GYOFFSET-2#	0	
0 GXOFFSET:3# 20 GXOFFSET:3# 0 GXOFFSET:3# 0 GXOFFSET:4# 20 GXOFFSET:4# 20 MAX_GY 280 MX GX 280 MAX_GY 280 MX GX 280 MAX_GY 280 GX GX GX SCOUT_F0V:4# 100 SCOUT_F0V:4# 100 SCOUT_F0V:4# 00 MX GX 00 GX GX GX <					GZOFFSET-2#	200	
0 G20F5ET-3# 0 G20F5ET-3# 20 G20F5ET-3# 20 G20F5ET-3# 20 G20F5ET-4# 0 G20F5ET-4# 200 MAX_G2 360 SCOUT_F0V-4# 100 SCOUT_F0V-4# 100 SCOUT_F0V-4# 100 Marval Shimming PFAnp 90/100 BFAnp 90/100 StartBFAmp[2]: 1.0 BFEXA1 0.0 G20ffset-2048-2047): 0 G20ffset-2048-2047): 0 G20ffset-2048-2047): 0					GXOFFSET-3#	240	
G20FFSET.3# ≥0 GX0FFSET.4# 240 GX0FFSET.4# 240 GX0FFSET.4# 20 GX0FFSET.4# 20 MAX_GX 265 MAX_GZ 360 SCOUT_F0V-1# 100 SCOUT_F0V-2# 100 SCOUT_F0V-4# 100 <tr< td=""><td></td><td></td><td></td><td></td><td>GYOFFSET-3#</td><td>0</td><td></td></tr<>					GYOFFSET-3#	0	
GSOFFSET-4# 20 GYOFFSET-4# 0 GYOFFSET-4# 0 GYOFFSET-4# 0 GYOFFSET-4# 0 MAX_GX 285 MAX_GY 280 SCOUT_F0V-1# 100 SCOUT_F0V-3# 100 SCOUT_F0V-4# 100 StartBFAmp(2): 1.0 BFAmp SV180 BFAmp SV180 BFAmp SV180 BFAmp SV180 Brown Branneters System Parameters Gyoffset-2048-20471: 0	0				GZOFFSET-3#	-20	
GYOFFSET-4# 0 GZOFFSET-4# 0 GZOFFSET-4# -20 MAX_GY 285 MAX_GY 280 MAX_GY 280 MAX_GY 280 MAX_GZ 360 SCOUT_F0V-1# 100 SCOUT_F0V-3# 100 SCOUT_F0V-4# 00 RFEXA1 0.0 GSOTFsET-2048-20477 100 GZOFSET-2048-20471 0 GZOFSET-2048-20472 0 GZOFSET-2048-20473 0 GS <t< td=""><td></td><td></td><td></td><td></td><td>GXOFFSET-4#</td><td>240</td><td></td></t<>					GXOFFSET-4#	240	
SF01(MHz): 23.307181 GC OFFSET-4# -20 Auto Center Frequency GS STOP SCAN STOP					GYOFFSET-4#	0	
Max_Cax 255 Max_Cay 280 Max_Cay 360 SCOUT_F0V-3# 100 SCOUT_F0V-3# 00 Warnal Shimming 1120 RFAmp 30/180 REAmp1(3): 1.0 Gx0ffset/2048-2047): 0 Gx0ffset/2048-2047): 0 Gx0ffset/2048-2047): 0 Gx1 Scave To <system.cfg> Save To <system.cfg></system.cfg></system.cfg>					GZOFFSET-4#	-20	
Max, GY 280 Max, GZ 3.60 Max, GZ 3.60 SCOUT_F0V-3# 100 SCOUT_F0V-3# 100 SCOUT_F0V-4# 100 REARD StartBFAmp(2): 1.0 PEXA1 0.0 PEXA2 GyOffset-2048-2047): 0 PEXA1 GS STOP SCAN STOP					MAX_GX	2.85	
Max(sz 360 Scout_F0V-1# 100 Scout_F0V-3# 00 RFEXA1 00 RFEXA1 00 RFEXA1 00 StartBFAmp(2): 1.0 StartBFAmp(2): 50.0 Gy0fiset-2048-2047): 0 GS STOP Scave To <system.cfg> Activate Save To <system.cfg></system.cfg></system.cfg>					MAX_GY	2.80	
Scour_Fov-1# 100 0 Scour_Fov-2# 100 Note: Plansa tallow the sequence (Frequency -> Bhimming -> HI Ang) to its the tables REAmp 90/100 RESA1 00 SF01(MHz): 23.307181 Offset Frequency (Hz) 2000.0 StattBFAmp(2): 1.0 RESA2 00 V Auto Center Frequency GS STOP Scan STOP Scan STOP					MAX_GZ	3.60	
Scout_Fov/2# 100 Note: Plansa fallow the sequence (Frequency > Shimming -> FIF Amp) to its the testing Scout_Fov/2# 100 "Center Frequency" Manual Shimming -> FIF Amp) to its the testing RFAmp 90/180 RFEXA1 00 SF01(MHz): 23.307181 Offset Frequency (Hz) 2000.0 StartRFAmp(2): 50.0 Auto Center Frequency GS STOP ScAN STOP Save To <system.cfg></system.cfg>					SCOUT_FOV-1#	100	
Scour_Fov-3# 100 Note: Plense follow the sequence (Emigunary > Shimming > HF Amp) to do the betting Scour_Fov-4# 100 "Center Frequency" Manual Shimming HF Amp 90/180 RFExx1 120.0 SF01(MHz): 23:307181 Offset Frequency (Hz) 2000.0 StartRFAmp(2): 1.0 RFExx2 0.0 V Auto Center Frequency GS STOP Scan STOP Scan STOP					SCOUT_FOV-2#	100	
Scourt_Flow.4# 100 Note: Place follow the sequence (Frequency - Shimming > H) Amp) to do the tosling READ Scourt_Flow.4# 100 Center Frequency Manual Shimming StartBFAmp(3): 1.0 REXA1 0.0 SF01(MHz): 23.307181 Offset Frequency (Hz) 2000.0 StartBFAmp(3): 1.0 REXA2 0.0 v Auto Center Frequency GS STOP Scan STOP Save To <system.cfg></system.cfg>		0			SCOUT_FOV-3#	100	
Note: Plonue follow the sequence (Frequency > Shimming > RFAmp) to do the testing RFExa1 0.0 Center Frequency Manual Shimming RFAmp 50/180 RFEx32 0.0 PCMI SF01(MHz): 23.307181 Offset Frequency (Hz) 2000.0 StatBFAmp(3): 1.0 D/mm/RD: 1-4m/RE Gy0/fset/-2048-2047): 0 PCMI StatBFAmp(2): 50.0 D/mm/RD: 1-4m/RE Auto Center Frequency GS STOP SCAN STOP Save To <system.cfg></system.cfg>					SCOUT_FOV-4#	100	
Center Frequency Marual Shimning RFAmp 90/180 RFEXX1 120.0 SF01(MHz): 23.307181 Offset Frequency (Hz) 2000.0 StartRFAmp(2): 1.0 RFEXX2 0.0 ✓ Gx0ffset(-2048-2047): -100 Gy0ffset(-2048-2047): 0 F StartRFAmp(2): 50.0 RFEXX1 StartRFAmp(2): StartRFAmp(2)					RPEXA1	0.0	
SF01(MHz): 23:307181 Offset Frequency (Hz) 2000.0 StartRFAmp(2): 1.0 RFEXA2 0.0 v Gx0ffset(-2048-2047): -100 EndRFAmp(2): 50.0 UMmMR): 1.4 mMR Gy0ffset(-2048-2047): 0 P RFAmp(2): 50.0 UMmMR): System Parameters Auto Center Frequency GS STOP SCAN STOP Activate	Center Frequency Manual Shimming	in a start of the	r-RFAmp 90/180		RPEXK1	120.0	
SF01(MHz): 23.307181 Gx00ffset(-2048-2047): -100 EndRFAmp(2): 50.0 DMmMR; 1-AnMR Gy00ffset(-2048-2047): 0 Provide (2017): 0 Provide (2017): 0 System Parameters Auto Center Frequency GS STOP SCAN STOP Activate	Offset Frequency (Hz)	2000.0	StartRFAmp(%):	1.0	RPEXA2	0.0	
Auto Center Frequency GS STOP SCAN STOP Storm	SF01(MHz): 23.307181			50.0	0-MiniMR; 1-AniMR		
Gy0ffsetf-2048-2047): 0 PrAmp Increment(2): 0.2 System Parameters Gz0ffsetf-2048-2047): 200 Scale Save To <system.cfg> Auto Center Frequency GS STOP SCAN STOP</system.cfg>	GxUffset(-2048-2047):	-100	EndRFAmp(%):	50.0			
Auto Center Frequency GS STOP SCAN STOP Save To <system.cfg></system.cfg>	GyOffset(-2048-2047):	0	RFAmp Increment(%):	0.2	System Parameters		
Auto Center Frequency GS STOP SCAN STOP Activate	C=06++1 2049 2047)	200					
Auto Center Frequency GS STOP SCAN STOP Activate	G20118E(1-2048-2047).	200				Save To <system.< td=""><td>cfq></td></system.<>	cfq>
	Auto Center Frequency GS	STOP	SCAN	STOP	Activate		

图 18 System Configuration 参数调节界面

1) 按照 Frequency→Shimming(电子匀场)→RFAmp 顺序逐一调节这三个参数;

2) 单击^{Auto Center Frequency} (参数调节界面的第一个按钮); 仪器自动寻找共振频率,记录 SFO1(MHz) 的值;



图 19 频率校正后 FID 信号

注: 红线表示信号的实部, 绿线表示信号的虚部。

4)单击____GS (参数界面中的第二个按钮),开始采样,这一步是自动电子匀场调整;



图 21 场均匀时的 FID 信号

注意事项:

图 20 中是磁场不均匀的情况,幅值的曲线不是呈指数衰减的形式;图 21 中时磁场均匀的情况,FID 信号呈指数衰减。若磁场不均匀,可手动修改 Gxoffset、Gyoffset、Gzoffset 调节(调节步长为 10,范围在原有数值基础上±100)。也可以通过观察 Manual Shimming 是否达到最大值,来判断匀场情况。记录调好的Gxoffset、Gyoffset、Gzoffset 值。

5)单击 SCAN (参数界面中的第四个按钮),开始采样,这一步是调节软脉冲的 90°、180°脉冲。软脉 冲调节的是信号的幅值(而前面硬脉冲调节的是脉冲宽度);**注意**这里的三个参数 StartRFAmp(%)(设为 0); EndRFAmp(%)(设为 3)和 RFAmp Increment(%)(设为 0.1)的设置。

6) 扫描结束,软件自动停止。找出图 22(与前面硬脉冲的一样)中峰值和峰谷的位置,记录 90 度脉 冲和 180 脉冲的值。



图 22 标准油样的软脉冲信号

分析软件使用的脉冲都是硬脉冲,而成像软件使用的脉冲绝大部分都是软脉冲。硬脉冲即矩形脉冲, 它的特点是激发能量大,激发的频带宽,可以使整个样品受到脉冲激发;软脉冲通常指 sinc 波脉冲,它的 特点是激发能量小,激发的频带窄,只能激发样品一定厚度的某个层面。在使用硬脉冲时,通常固定其脉 冲幅度,改变脉冲的脉宽来调整所需要的激发能量(倾倒角);在使用软脉冲时,通常固定其脉宽,改变脉冲 的幅度来调整所需要的激发能量(倾倒角)。例如,在自旋回波序列中,其软脉冲子序列由 90°软脉冲和 180° 软脉冲组成,通常设置 P1 和 P2 同时为 3200 微秒,而通过参数 RFA1 和 RFA2 来调整所需要的 90°和 180° 软脉冲的射频能量。

二、扫描图像

三个参数测好了,就按照成像的三个标准步骤1-PRESCAN; 2-SCOUT; 3-SCAN开始成像。先做标准油样的图像。

1-PRESCAN(预参数调节)

单击"1-Prescan"按钮,软件自动调节中心频率、电子匀场及寻找软脉冲幅度。在下面表格中记录预扫描数据。与前面一步记录的值比较,数值大小一样吗?在这一步中它们是如何测出来的?

表1 PRESCAN数据

SFO1(MHz)	
Gx offset	
Gy offset	
Gz offset	
RFA90(%)	
RFA180(%)	

2-SCOUT(预扫描,做定位像)

单击"2-Scout"按钮,软件开始预扫描。扫描结束后会在定位像显示区出现图 23 所示的预扫描图像(这一步扫描的重复等待时间 TR (TW)一般为 200-500 ms)。



图 23 预扫描后定位像

这一步扫完后,需要在"图像参数模块"中确定一些图像参数后,再进行第三步的正式扫描。需要确定的参数 有:选择成像截面(Sagittal YZ, Coronal XY, Axial XZ截面图像)、图像层面个数(1~32层)、层面厚度(0.5~25 mm)及层面间距(0.5~25 mm)、视野大小、位置等参数。

选择Axial[XZ]截面;

表2 LOCALIZER参数设置

FOV Read(mm)	60
FOV Phase(mm)	60
Slices	4
Slice Width(mm)	2.8
Slice Gap(mm)	1.6

3-SCAN (扫描)

单击"3-Scan"按钮,根据所设置的参数,软件开始扫描。扫描结束后会在 image 界面下给出扫描图像。按钮 EXPORT IMAGE...,输出并储存图像作为实验报告的数据。储存在 D 盘自己的文件夹中。在下表中记录扫描序列数据。可以通过图 24 了解回波时间等相关参数的值。



图 24 回波时间相关参数

三、用控制变量法研究影响图像亮度、形状的因素(有哪些因素影像图像的亮度、形状?)。

- 比如可以结合刚刚的油的图像,改变层厚 Slice Width (0.5-25 mm)为适当的值,保持 其他参量不变成像,观察图像亮度是否有变化,并思考变化的原因。
- 可以观察 FOV 对图像形状的影响(感兴趣的同学选做)。

四、做芝麻的 MRI 图像。

结合芝麻的图像,同样用控制变量法研究影响分辨率的参数。可以参考表 4 给出的参数 值选择做一个成像截面的图像。推荐在 3×4 的窗口下观察图像、保存图像。

Slices	2
Slices Width(mm)	3.2
TR(ms)	400/500
Read Size	256
Phase Size	256/192
Averages	4

表 4 芝麻图像参数

- 改变选层厚度 Slice Width (0.5-25 mm)为适当的值,保持其他参数不变成像,观察图像分辨率的变化,说明层面厚度对分辨率的影响及原因;
- 再改变相位编码大小 Phase Size 为 64 或其它适当的值,保持其他参数不变成像,观察 图像的变化,说明相位编码大小对分辨率的影响及原因(感兴趣的同学选做)。